

9.1.4 Metodo di Poncelet

### Teoria di R sal

La teoria di R sal, una delle ultime in ordine di tempo, consente di calcolare analiticamente la spinta prodotta da un terrapieno delimitato da due piani: il fronte del terrapieno stesso e la superficie superiore; per tale motivo viene anche detta **teoria del massa limitato**.

A seguito di numerose esperienze, R sal giunse alle seguenti conclusioni:

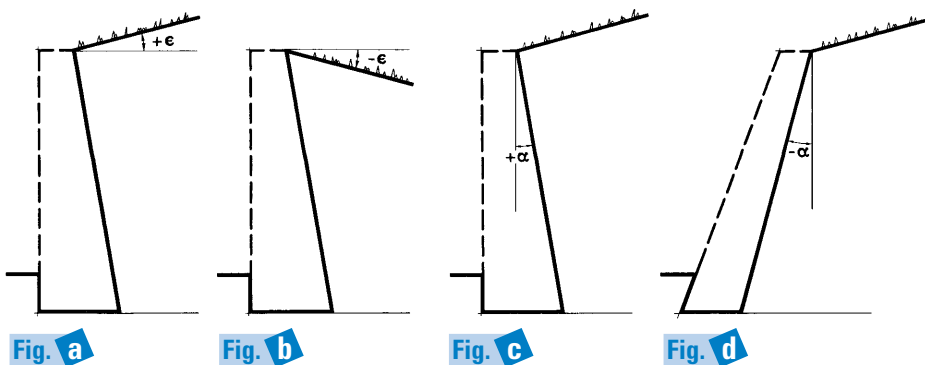
- oltre all'angolo di attrito  $\phi$  della terra, deve anche essere considerata la sua coesione, rilevando che questa viene modificata dagli agenti atmosferici per  non sempre riducendola, ma alcune volte riportandola ai valori consueti per il terreno considerato;
- trascurare la coesione significa ammettere che l'attrito fra le varie particelle terrose costituenti il terrapieno sia molto limitato, e quindi dovrebbero essere considerati angoli di attrito molto piccoli che porterebbero a valori della spinta molto elevati, decisamente superiori a quelli reali;

- in realt  vengono sempre assunti angoli di attrito relativamente elevati ottenuti maggiorando, senza una regola precisa, il loro reale valore al fine di considerare in qualche modo la coesione.

Pertanto R sal ipotizza di considerare un **angolo di attrito fittizio** il cui valore variabile dipende dalla possibile quantit  di acqua presente nel terreno, ossia dalla sua coesione, supponendo che rimanga costante, e dall'altezza del terrapieno, aumentando la quale il valore si riduce.

Sulla base di queste ipotesi, R sal ha compilato alcune tabelle che forniscono i **coefficienti di spinta A e B** e l'**angolo  $\theta$  di inclinazione della spinta** rispetto alla perpendicolare al muro, in funzione dei seguenti parametri:

- angolo di attrito  $\phi$  del terreno;
- angolo  $\epsilon$  di inclinazione della superficie superiore del terreno che pu  essere positivo [fig. a] oppure negativo [fig. b];
- angolo  $\alpha$  di inclinazione del fronte AB del terrapieno che pu  essere positivo [fig. c] o negativo [fig. d].



Per valori intermedi degli angoli  $\phi, \epsilon, \alpha$ , rispetto a quelli considerati nelle tabelle,   possibile effettuare l'interpolazione lineare; nella **tabella 1**,   riportato un esempio.

Tabella 1

	$\alpha$	$\epsilon = 25^\circ$			$\epsilon = 15^\circ$			$\epsilon = 0$		
		$\theta$	A	B	$\theta$	A	B	$\theta$	A	B
$\phi = 25^\circ$	+ 20°	20°12'10"	1124	950	25° 0' 0"	544	544	25° 0' 0"	392	392
	+ 15°	22° 6' 0"	1034	786	»	515	432	»	381	320
	+ 10°	23°36'40"	962	638	»	486	340	»	368	258
	+ 5°	24°37'30"	890	506	»	458	264	»	354	204
	0°	25° 0' 0"	821	383	»	430	200	»	338	158
	- 5°	24°33'30"	756	269	24°33'30"	402	143	24°33'30"	321	114
	- 10°	23° 5' 0"	692	161	23° 5' 0"	375	37	23° 5' 0"	303	70
	- 15°	20°20'30"	629	59	20°20'30"	347	32	20°20'30"	284	20
	- 20°	16° 8'40"	566	- 38	16° 8'40"	320	- 22	16° 8'40"	263	- 18
$\phi = 35^\circ$					$\epsilon = 20^\circ$			$\epsilon = 0$		
	+ 20°	28°33'20"	1057	1197	34°59' 0"	388	548	35° 0' 0"	263	375
	+ 15°	31° 1'30"	946	981	35° 0' 0"	362	431	»	254	303
	+ 10°	33° 2'50"	847	791	»	335	335	»	243	243
	+ 5°	34°27'20"	756	622	»	309	259	»	229	192
	0°	35° 0' 0"	671	470	»	284	199	»	214	150
	- 5°	34°22' 0"	591	333	34°22' 0"	260	146	34°22' 0"	197	111
	- 10°	31°49'20"	516	206	31°49'20"	235	94	31°49'20"	179	72
	- 15°	26°47'10"	443	93	26°47'10"	210	44	26°47'10"	161	33
- 20°	18°25'20"	373	- 10	18°25'20"	185	- 5	18°25'20"	142	- 4	

La teoria di Résal prende in considerazione solo terrapieni privi di sovraccarico e tramite i coefficienti  $A$  e  $B$  consente di calcolare rispettivamente le componenti orizzontale  $Q$  e verticale  $V$  della spinta tramite le relazioni:

$$Q = \frac{1}{2} \cdot \gamma_t \cdot h^2 \cdot \frac{A}{1000} \quad V = \frac{1}{2} \cdot \gamma_t \cdot h^2 \cdot \frac{B}{1000}$$

essendo  $h$  l'altezza del terrapieno; la spinta  $S$  [fig. e] si calcola considerando il triangolo  $CDE$  e per via trigonometrica si ottiene:

$$S = \frac{Q}{\cos(\theta + \alpha)} = \frac{V}{\sin(\theta + \alpha)}$$

tenendo presente però che l'angolo  $\alpha$  può essere positivo o negativo. Considerando solo terrapieni privi di sovraccarico, la spinta  $S$  è applicata alla distanza:

$$d = \frac{h}{3}$$

dalla base  $B$  e la sua linea di azione è inclinata dell'angolo  $\theta$  rispetto alla perpendicolare al fronte  $AB$  del terrapieno.

La teoria di Résal è il risultato di approfonditi studi e di numerose esperienze e pertanto fornisce valori della spinta  $S$  aderenti alla realtà, però la sua linea di azione presenta sempre una notevole inclinazione rispetto all'orizzontale, situazione questa non confermata nella maggior parte dei casi; ciò deter-

### 9.1.4 Metodo di Poncelet

mina una non trascurabile riduzione del braccio  $b$  della spinta [fig. e] e quindi del momento spingente rispetto al punto  $B$ :

$$M_s = S \cdot b$$

che agisce contro il muro a sostegno del terrapieno, in funzione del quale vengono calcolate le dimensioni del muro stesso; pertanto a un momento spingente più limitato corrisponde una sezione più ridotta del muro che potrebbe essere soggetto a cedimenti.

D'altra parte l'applicazione della teoria di Résal si presenta semplice e rapida e pertanto è particolarmente vantaggiosa e utile quando si deve procedere al dimensionamento di massima di un muro di sostegno.

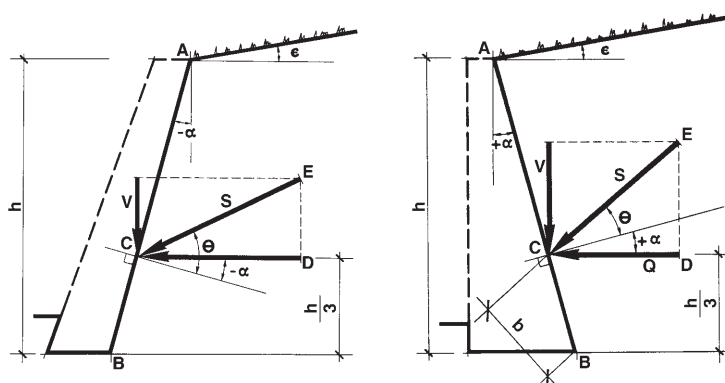
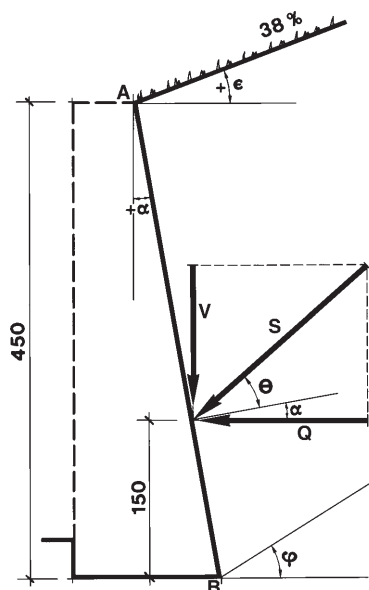


Fig. e

## ESERCIZIO SVOLTO

Calcolare l'intensità della spinta prodotta da un terrapieno, costituito di sabbia argillosa umida, con altezza  $h = 4,50$  m, privo di sovraccarico, superiormente delimitato da un piano che ha una pendenza del 38% circa sopra l'orizzontale, mentre il fronte presenta una scarpa  $s = 0,80$  m.



In relazione alle caratteristiche del terreno si assumono i seguenti parametri:

- angolo di attrito del terreno:  $\varphi = 32^\circ$
- peso volumico:  $\gamma_t = 16,00$  kN/m<sup>3</sup>

Vengono ora calcolati gli angoli  $\alpha$  e  $\varepsilon$ :

$$\alpha = \arctg \frac{s}{h} = \arctg \frac{0,80}{4,50} \approx +10^\circ$$

$$\varepsilon = \arctg \frac{38}{100} \approx +21^\circ$$

Sulle tabelle sono riportati solo i valori di  $\varepsilon = +20^\circ$  e  $\alpha = +10^\circ$ , mentre manca quello di  $\varphi = 32^\circ$ , per cui è necessario procedere all'interpolazione lineare ricercando i valori dei coefficienti di spinta  $A$  e  $B$  e dell'angolo  $\theta$  prima per  $\varphi = 25^\circ$ ,  $\alpha = +10^\circ$  e  $\varepsilon = +21^\circ$  quindi per  $\varphi = 35^\circ$ ,  $\alpha = +10^\circ$  e  $\varepsilon = +21^\circ$  e infine per  $\varphi = 32^\circ$ ,  $\alpha = +10^\circ$  e  $\varepsilon = +21^\circ$ .

## 9.1.4 Metodo di Poncelet

 $\varphi = 25^\circ$  e  $\alpha = +10^\circ$ 

$\varepsilon = +15^\circ$	$A = 486$	$B = 340$	$\theta = 25^\circ$	$= 90\,000''$
$\varepsilon = +21^\circ$				
$\varepsilon = +25^\circ$	$A = 962$	$B = 638$	$\theta = 23^\circ 36' 40''$	$= 85\,000''$
$10^\circ = 36\,000''$	476	298		5000''
$6^\circ = 21\,600''$				

Impostando le proporzioni e risolvendo si ottiene:

*Coefficiente A*

$$36\,000'' : 476 = 21\,600'' : x \quad \text{da cui } x = 285,60$$

e quindi:

$$A = 486 + 285,60 = 771,60$$

*Coefficiente B*

$$36\,000'' : 298 = 21\,600'' : x \quad \text{da cui } x = 178,80$$

e quindi:

$$B = 340 + 178,80 = 518,80$$

*Angolo  $\theta$*

$$36\,000'' : 5000'' = 21\,600'' : x \quad \text{da cui } x = 3000''$$

e quindi:

$$\theta = 90\,000'' - 3000'' = 87\,000''$$

Si effettua ora una seconda interpolazione.

 $\varphi = 35^\circ$  e  $\alpha = +10^\circ$ 

$\varepsilon = +20^\circ$	$A = 335$	$B = 335$	$\theta = 35^\circ$	$= 126\,000''$
$\varepsilon = +21^\circ$				
$\varepsilon = +35^\circ$	$A = 847$	$B = 791$	$\theta = 33^\circ 02' 50''$	$= 118\,970''$
$15^\circ = 54\,000''$	512	456		7030''
$1^\circ = 3600''$				

*Coefficiente A*

$$54\,000'' : 512 = 3600'' : x \quad \text{da cui } x \approx 34,13$$

e quindi:

$$A = 335 + 34,13 = 369,13$$

*Coefficiente B*

$$54\,000'' : 456 = 3600'' : x \quad \text{da cui } x = 30,40$$

e quindi:

$$B = 335 + 30,40 = 365,40$$

*Angolo  $\theta$*

$$54\,000'' : 7030'' = 3600'' : x \quad \text{da cui } x \approx 469''$$

e quindi:

$$\theta = 126\,000'' - 469'' = 125\,531''$$

Con l'ultima interpolazione si ottengono i valori cercati.

## 9.1.4 Metodo di Poncelet

$$\varepsilon = +21^\circ \text{ e } \alpha = +10^\circ$$

$$\varphi = +25^\circ \quad A = 771,60 \quad B = 518,80 \quad \theta = 87000''$$

$$\varphi = +32^\circ$$

$$\varphi = +35^\circ \quad A = 369,13 \quad B = 365,40 \quad \theta = 125531''$$

$$10^\circ = 36000'' \quad 402,47 \quad 153,40 \quad 38531''$$

$$7^\circ = 25200''$$

Coefficiente A

$$36000'' : 402,47 = 25200'' : x \quad \text{da cui } x \approx 281,73$$

e quindi:

$$A = 771,60 - 281,73 = 489,87$$

Coefficiente B

$$36000'' : 153,40 = 25200'' : x \quad \text{da cui } x = 107,38$$

e quindi:

$$B = 518,80 - 107,38 = 411,42$$

Angolo  $\theta$

$$36000'' : 38531'' = 25200'' : x \quad \text{da cui } x \approx 26971''$$

e quindi:

$$\theta = 87000'' + 26971'' = 113971'' \approx 31^\circ 39' 31''$$

**Calcolo delle componenti verticale e orizzontale e della spinta S**

$$V = \frac{1}{2} \cdot \gamma_t \cdot h^2 \cdot \frac{A}{1000} = \frac{1}{2} \times 16,00 \times 4,50^2 \times \frac{489,87}{1000} \approx 79,36 \text{ kN}$$

$$Q = \frac{1}{2} \cdot \gamma_t \cdot h^2 \cdot \frac{B}{1000} = \frac{1}{2} \times 16,00 \times 4,50^2 \times \frac{411,42}{1000} = 66,65 \text{ kN}$$

La spinta S vale:

$$S = \frac{Q}{\cos(\theta + \alpha)} = \frac{66,65}{\cos(31^\circ 39' 31'' + 10^\circ)} \approx 89,21 \text{ kN}$$

ed è applicata alla distanza:

$$d = \frac{h}{3} = \frac{4,50}{3} = 1,50 \text{ m}$$

La sua linea di azione forma con la perpendicolare al fronte AB l'angolo  $\theta = 31^\circ 39' 31''$ .